

AMR系列 旋转模组

- ▶ 紧凑型设计
- ▶ 直驱技术
- ▶ 无齿槽扭矩
- ▶ 高精度光学编码器
- ▶ 可叠加使用

模组介绍

AMR系列微动平台由微型圆弧直线电机、微型圆弧导轨、编码器位置反馈以及结构底座组成，内部结构极为紧凑，高精定位运动台。
有标准产品2款规格：AMR65D和AMR80D，根据实际技术要求，2款标准模组内置的微型电机、编码器位置反馈可选，接受定制。

持续扭矩 $T_{cn} = 0.13\text{Nm} \sim 0.2\text{Nm}$

峰值扭矩 $T_{pk} = 0.51\text{Nm} \sim 0.79\text{Nm}$




产品特点

- ▶ 微型直驱旋转定位平台
- ▶ 外形尺寸,长×宽×高=76×65×25mm
- ▶ 旋转角度50&100度,其他角度可定制
- ▶ 内置光栅尺,重复定位精度可达 $\pm 0.5\text{arcsec}$
- ▶ 可灵活组合,搭配AMS或AML叠加成XT或XYT平台

应用工况

适用于高精度旋转校正定位、光学对位平台。

各行业自动化设备点到点高速旋转定位/校正、光学对位、微组装、光纤对准等应用。

微动平台		■ 持续转矩 (T_{cn})					■ 峰值扭矩 (T_{pk})		行程 (degree)	重复 定位精度 (arcsec)	页数
		0.1	0.2	0.4	0.6	0.8	单位: Nm 1				
 AMR	AMR65-50						15	可达 ± 0.5	178		
	AMR80-100						20		178		

注:

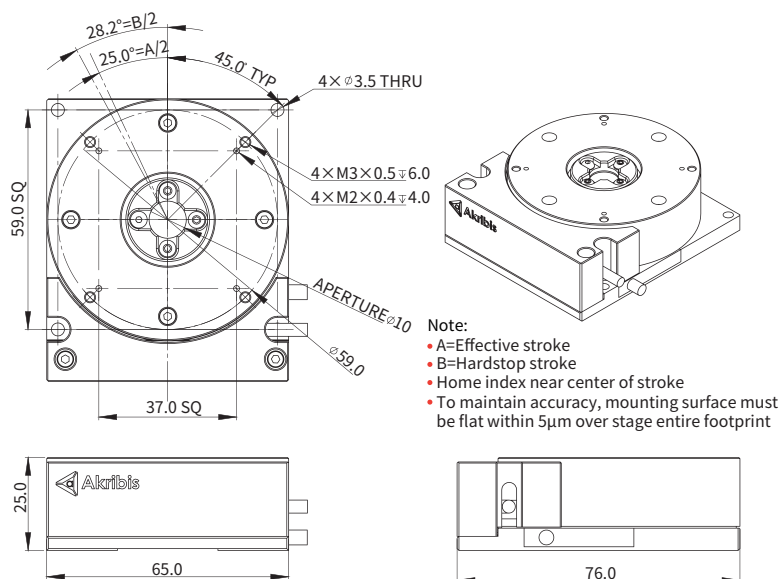
① 可根据需求提供更大行程。

★ 特殊环境要求,可定制,请联系cust-service@akribis-sys.cn。

AMR65-50

参数规格	单位	数值	
精度等级	-	P	N
有效行程	degree	50	
持续转矩	Nm	0.13	
峰值转矩	Nm	0.51	
持续电流	Arms	1.1	
峰值电流	Arms	4.4	
分辨率	μm	SINCOS/0.05	0.2
重复定位精度	arcsec	±0.5	±0.5
最大转速	degree/s	720	
转子惯量	kg.m ²	0.00014	
空载总质量	kg	0.52	
最大轴向负载	N	30	
最大扭矩负载	Nm	0.84	

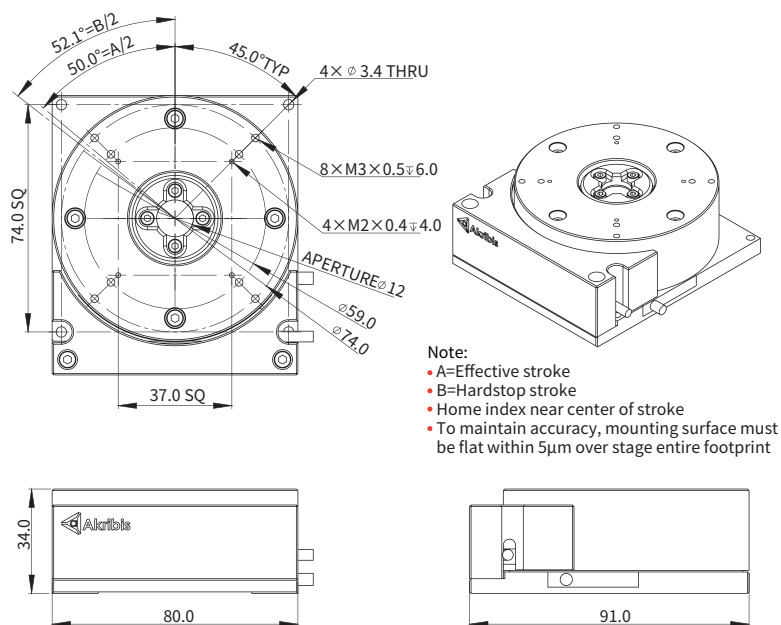
尺寸图



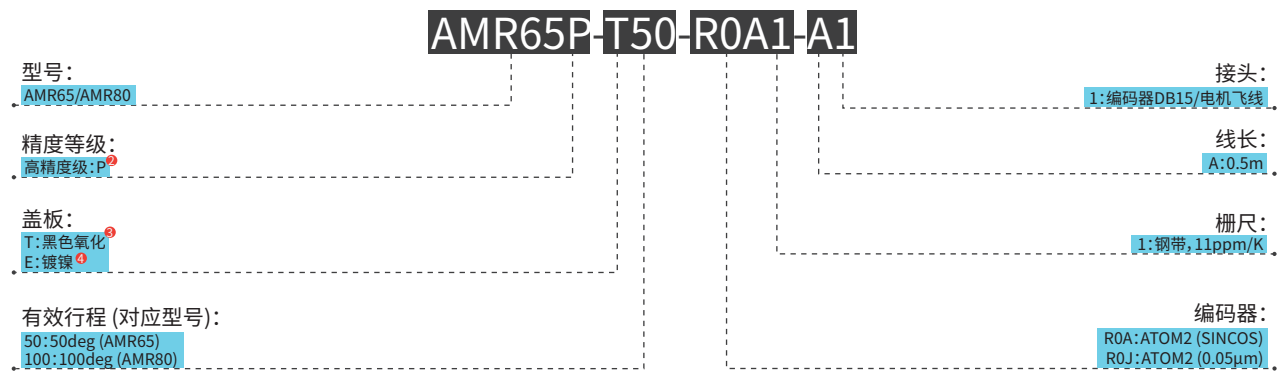
AMR80-100

参数规格	单位	数值	
精度等级	-	P	N
有效行程	degree	100	
持续转矩	Nm	0.2	
峰值转矩	Nm	0.79	
持续电流	Arms	1.0	
峰值电流	Arms	4.0	
分辨率	μm	SINCOS/0.05	0.2
重复定位精度	arcsec	±0.5	±0.5
最大转速	degree/s	720	
转子惯量	kg.m ²	0.00016	
空载总质量	kg	1.1	
最大轴向负载	N	60	
最大扭矩负载	Nm	2.0	

尺寸图



订购规则 (OPN)



注:

- ① 普通级配备ABI-21编码器。
- ② 高精度级配备ATOM2编码器。
- ③ 黑色氧化的AMR同AML、AMZ配套使用。
- ④ 镀镍的AMR同AMS配套使用。

产品介绍

选型要素

常见问题

龙门平台的运动控制介绍

直线模组

堆叠平台

龙门平台

音圈模组

微动平台

拾放引动器

圆晶平台